

I - Généralités - Introduction

1) Définition

Ce sont des fonctions $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$
 $z \mapsto f(z)$

ex: $f(z) = |z|, z^2, az + b, \dots$ avec $(a, b) \in \mathbb{C}^2$

La différence par rapport aux fonctions $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est que z et $f(z)$ se déplacent dans un espace à 2 D.M

↳ des propriétés nouvelles et intéressantes dans les calculs d'intégrals.

* Représentation graphique:

→ dans \mathbb{R} : $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ pas de pb. un axe pour x et un pour $f(x)$.

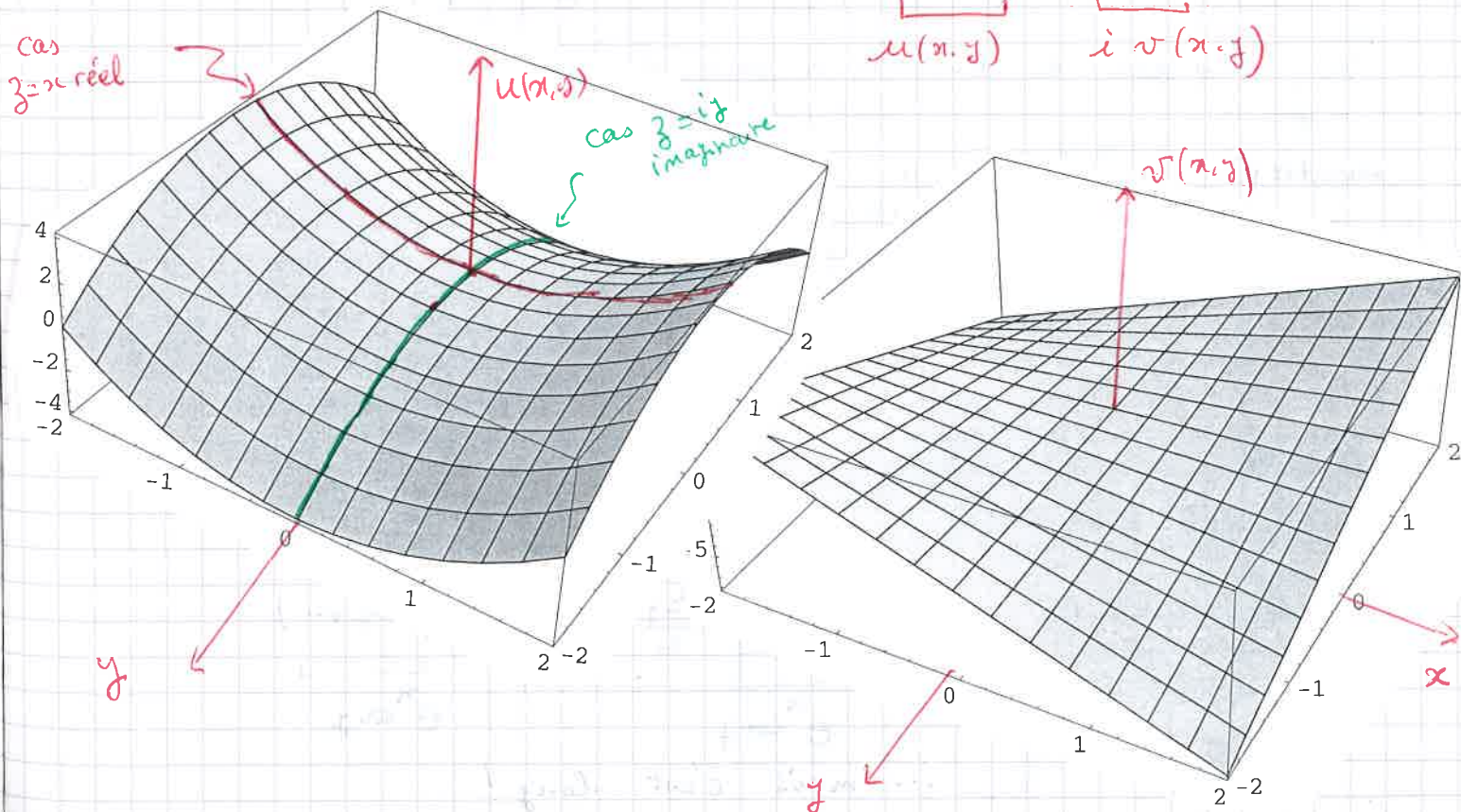
→ dans \mathbb{C} : on pose $z = x + iy$

$$f = u + vi = u(x, y) + i v(x, y)$$

⇒ 4 variables ⇒ il faut 4 dimensions pour faire le graphe.

Une possibilité est de représenter séparément $\left| \begin{array}{l} u = \text{Re } f \\ v = \text{Im } f \end{array} \right.$

exemple: $f(z) = z^2 = (x + iy)^2 = \underbrace{x^2 - y^2}_{u(x, y)} + i \underbrace{2xy}_{v(x, y)}$



2) fonctions analytiques

2

* Exemple: exponentielle

dans \mathbb{R} $\exp x$ peut se définir comme la somme d'une série

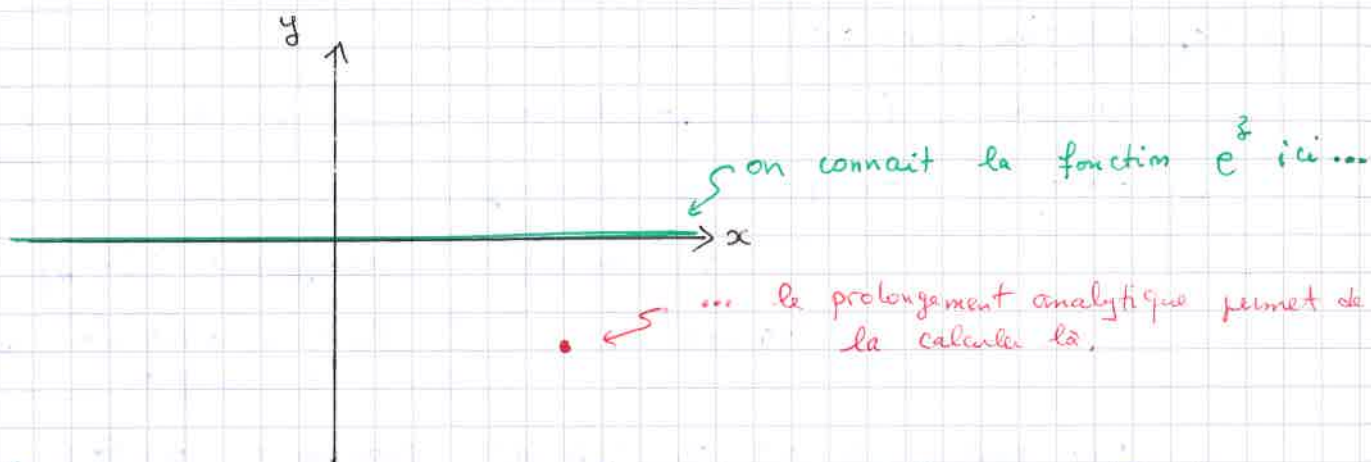
$$\exp x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} \quad \forall x \in \mathbb{R} \text{ car la série converge dans tout } \mathbb{R}$$

(le rayon de convergence est infini)

... d'où l'idée de définir $\exp z$ à partir de la même série;

$$\exp z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$$

ce qui est un **prolongement analytique** de l'expression réelle



Le ~~pro~~ prolongement doit vérifier les propriétés caractéristiques de l'exponentielle, en particulier:

$$e^{z_1+z_2} = e^{z_1} \cdot e^{z_2}$$

(on peut le démontrer à partir du développement en série).

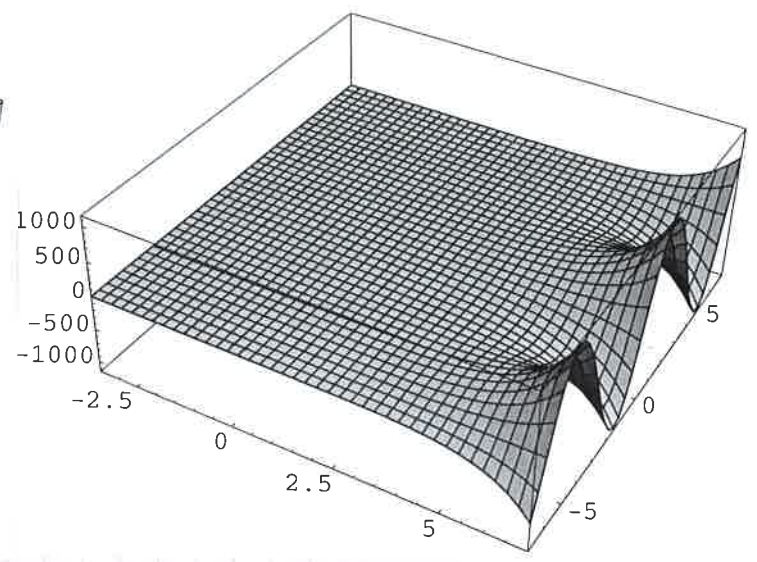
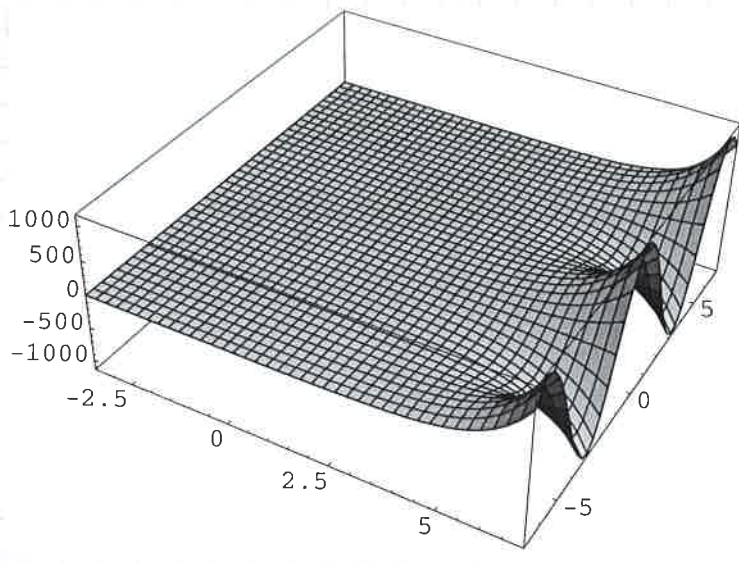
Avantage: on peut calculer e^z partout puisque la série ne fait intervenir que des produits et des additions de complexes (aucune fonction transcendante requise).

Graphes de l'exponentielle:
$$e^z = e^{x+iy} = e^x e^{iy} = \underbrace{e^x \cos y}_{u(x,y)} + i \underbrace{e^x \sin y}_{v(x,y)}$$

Ce résultat peut aussi s'obtenir avec la série

$$\begin{aligned} e^z &= 1 + z + \frac{z^2}{2} + \dots = 1 + x + iy + \frac{x^2 - y^2}{2} + 2ixy + \dots \\ &= \underbrace{1 + x + \frac{x^2 - y^2}{2} + \dots}_{e^x \cos y} + i \underbrace{(y + 2xy + \dots)}_{e^x \sin y} \end{aligned}$$

... mais c'est long!



* Fonctions analytiques: définition

on appelle **fonction analytique** toute fonction qui peut se développer en série

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$$

$\forall z \in \mathbb{C}$ ex: e^z
 $\cos z$
 z^2

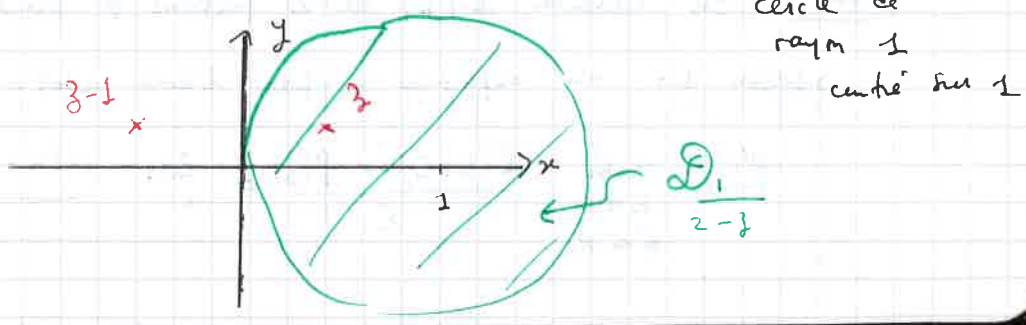
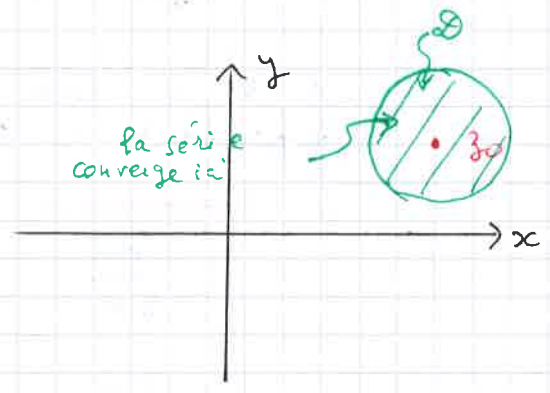
De manière équivalente, on appelle **fonction analytique** dans un domaine \mathcal{D} autour d'un point z_0 toute fonction qui peut se développer en série autour du point z_0 la série convergeant seulement dans un domaine \mathcal{D} du plan complexe

$$f(z_0 + \eta) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \eta^n ; \eta \in \mathcal{D}$$

ex: $\frac{1}{1-z} = \sum_{n=0}^{\infty} z^n$ si $|z| < 1$

$$\frac{1}{2-z} = \frac{1}{1-z'} \quad \text{avec } z' = z-1$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} z'^n \quad \text{si } |z'| < 1 \Rightarrow |z-1| < 1$$



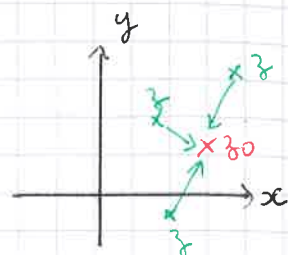
3) Fonctions holomorphes

C'est la généralisation des fonctions dérivables.

La dérivée complexe est définie comme

$$f'(z_0) = \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0}$$

∀ la manière d'approcher z_0 !



$f(z) \rightarrow f(z_0)$ ∀ le chemin suivi

Une fonction dérivable en tout point d'un domaine \mathcal{D} est dite holomorphe dans ce domaine

En fait démontre facilement que toute fonction analytique est holomorphe et que la réciproque est vraie.

⇒ toutes les fonctions définies comme des séries sont dérivables.

En particulier:

$$(e^z)' = e^z$$

$$(\cos z)' = -\sin z$$

etc... les règles habituelles s'appliquent.

* Conditions de Cauchy

Une fonction holo. $f(z)$ peut se mettre sous la forme

$$f(z) = u(x, y) + i v(x, y) \quad \text{si } z = x + iy.$$

u et v sont deux fonctions qui ne sont pas complètement indépendantes; elles sont reliées par les conditions de Cauchy:

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$$

on montre qu'une fonction satisfaisant aux cond. de Cauchy est holomorphe
holomorphe \Leftrightarrow Cond. de Cauchy

dém: on calcule $f'(z)$ de 2 façons ≠ puis on égalise.

> façon 1: on approche z par l'axe réel.

$$f'(z) = \lim_{\substack{\epsilon \rightarrow 0 \\ \epsilon \in \mathbb{R}}} \frac{f(z+\epsilon) - f(z)}{\epsilon} = \lim_{\epsilon} \frac{u(x+\epsilon, y) - u(x, y) + i(v(x+\epsilon, y) - v(x, y))}{\epsilon}$$

$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial y}$$

> façon 2 : on approche z par l'axe imaginaire : $\eta = i\varepsilon$

$$\begin{aligned} f'(z) &= \lim_{\eta} \frac{f(z+\eta) - f(z)}{\eta} = \lim_{\eta} \frac{u(x, y+i\varepsilon) - u(x, y)}{i\varepsilon} + \frac{i}{i\varepsilon} \frac{v(x, y+i\varepsilon) - v(x, y)}{\varepsilon} \\ &= \frac{1}{i} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y} \end{aligned}$$

> l'égalisation donne la condition de Cauchy.

question: si on a 2 fonctions $u(x, y)$ et $v(x, y)$ et qu'on forme la somme

$$u(x, y) + i v(x, y)$$

qu'obtient-t-on ?

=> réponse: une fonction de z et \bar{z} car le changement de variable $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} z \\ \bar{z} \end{pmatrix}$ est le + général

=> les fonctions $f(z \text{ seul})$ sont donc des cas particuliers.

Exemples:

• $u(x, y) = x^2 - y^2$ $v(x, y) = 2ixy$

$u + iv$ est-elle une fn holomorphe ?

$\frac{\partial u}{\partial x} = 2x$ $\frac{\partial v}{\partial y} = 2x$ ok

$\frac{\partial u}{\partial y} = -2y$ $-\frac{\partial v}{\partial x} = -2y$ ok

=> oui

en fait c'est la fonction

$$f(z) = z^2$$

• $u(x, y) = x^2 + y^2$ $v(x, y) = 0$

à l'évidence $\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} = 0$ donc Non.

en fait c'est la fonction $f(z) = |z|^2 = z\bar{z}$

On montre aussi qu'une fonction holomorphe de z vérifie

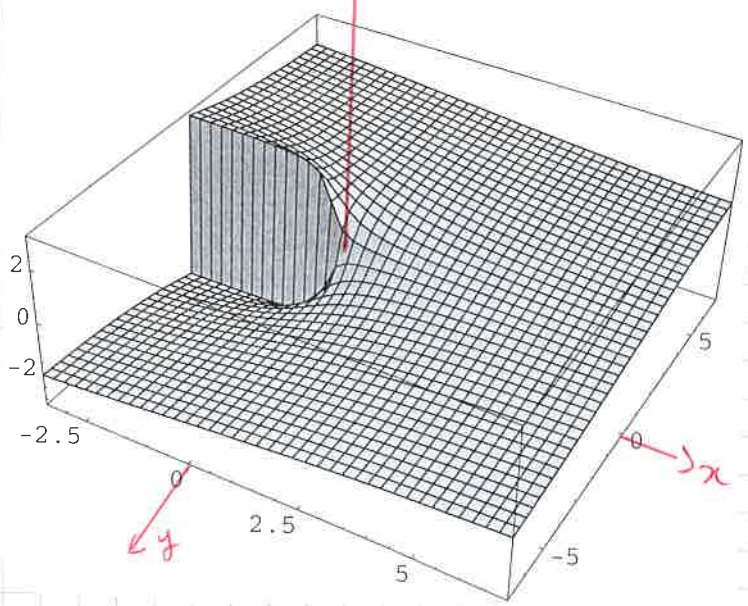
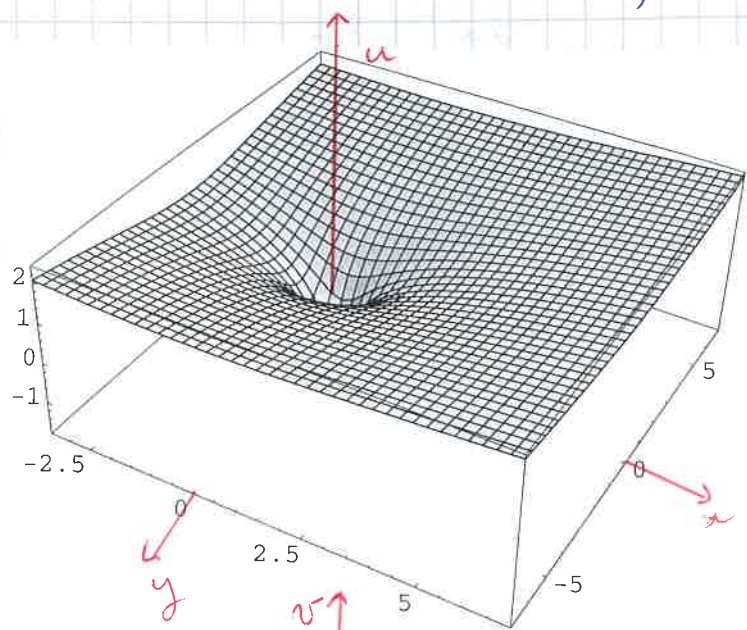
$$\frac{\partial f}{\partial \bar{z}} = 0 \quad (\text{donc } f \text{ indép. de } \bar{z})$$

4) Fonctions multiformes - Coupures

* Fonction $\ln z$

$\ln z$ défini comme l'inverse de la fonction exp.
en particulier

$$\ln(z_1 z_2) = \ln(z_1) + \ln(z_2)$$



En posant $z = \rho e^{i\theta}$

on a

$$\ln z = \ln \rho + i\theta \quad (\rho \neq 0)$$

2 propriétés particulières :

i) $\ln z$ a plusieurs déterminations

car l'argument est défini à $2k\pi$ près

$$\Rightarrow \ln z = \ln \rho + i\theta + 2ik\pi$$

$k \in \mathbb{Z}$



fonction multiforme

ii) $\ln z$ s'identifie bien à $\ln z$ si $\theta \in]-\pi, \pi[$
pour $x > 0$.

Pour $x < 0$: limite $\theta = \pi - \epsilon$
 \neq limite $\theta = \pi + \epsilon$

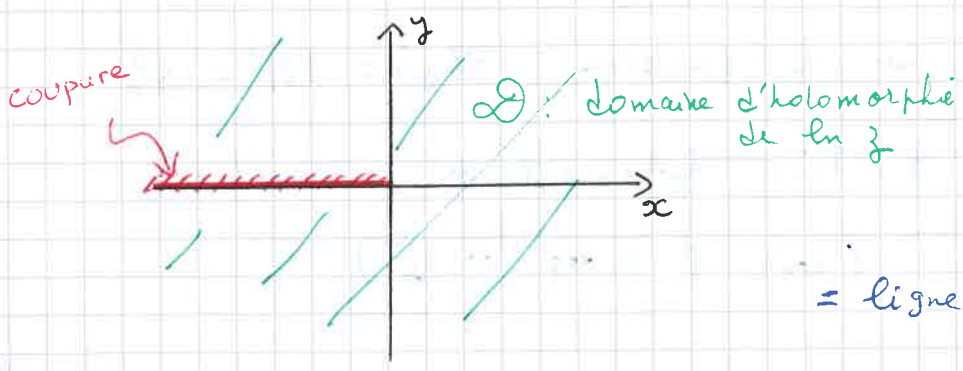


fonction pas analytique au voisinage de l'axe réel < 0 .

D'où l'idée d'exclure la demi-droite réel négative et de définir le domaine

$$\mathcal{D} = \mathbb{C} - \mathbb{R}_-$$

dans le quel la fonction est analytique



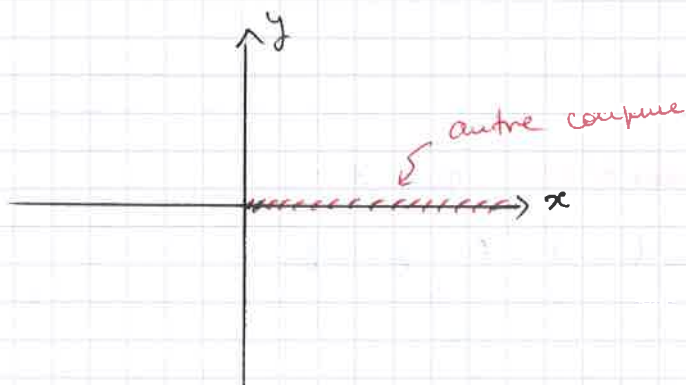
on dit qu'on fait une coupure [de branche] du plan complexe.

\equiv ligne de changement de date

$=$ ligne continue de singularités.

► l'on peut en fait placer la coupure où l'on veut ; il suffit de changer les conventions de définition de θ

par exemple si on définit θ entre 0 et 2π alors $\text{Arg } z$ est singulier au voisinage de $\theta = 0$ et la coupure est l'axe réel > 0 .

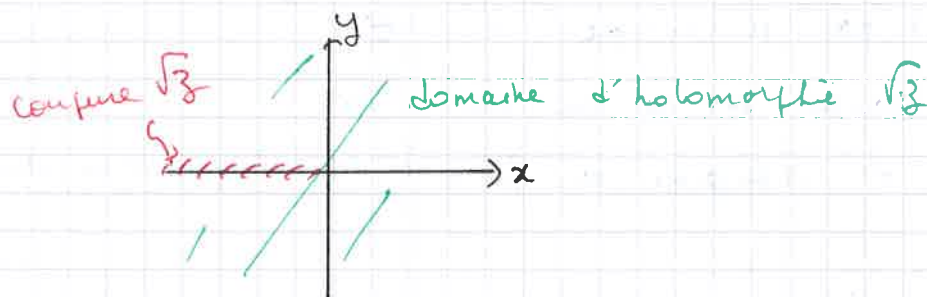


mais alors ce $\log z$ ne s'identifie pas au \log traditionnel défini sur \mathbb{R}_+^* et singulier sur \mathbb{R}_-

* fonction $\sqrt{z} = z^{1/2}$

$$z^{1/2} = e^{\frac{1}{2} \ln z} = e^{\frac{1}{2} \ln r} e^{\frac{1}{2} i \theta} = \sqrt{r} e^{i \frac{\theta}{2}}$$

avec $\theta \in]-\pi, \pi[$ on a une singularité pour $\theta = \pi$



idem pour $z^\alpha, z^i \dots$

5) Pôles

Ce sont les singularités des fonctions. On ne parle de pôles que quand il s'agit de singularités isolées.

On en distingue 2 types.

* les Pôles

une fonction f a un pôle en z_0 si $|f(z)| \xrightarrow{z \rightarrow z_0} \infty$

Ex: $\frac{1}{z}$ en 0

$\frac{1}{\sin z}$ en $z = k\pi$

on parle de pôle d'ordre n si $\lim_{z \rightarrow z_0} (z - z_0)^n f(z) \rightarrow \text{cte} \neq 0$

... autrement dit : f se comporte comme $\frac{\text{cte}}{(z - z_0)^n}$ au voisinage de z_0

ex: $\frac{1}{z^2 + a^2}$ a 2 pôles d'ordre 1 en $\pm ia$ ($a \in \mathbb{R}$)

$\frac{e^z}{(z-1)^2}$ a un pôle d'ordre 2 en $z_0 = 1$

* les singularités essentielles

on parle de **singularités essentielles** quand :

→ la fonction n'a pas de limite en $z \rightarrow z_0$

ex: $e^{1/z}$

si $z \in \mathbb{R}$ alors $f \xrightarrow{z \rightarrow 0} \infty$

si $z \in i\mathbb{R}$ alors $e^{-\frac{i}{|z|}} = \cos \frac{1}{|z|} - i \sin \frac{1}{|z|}$

n'a pas de limite en 0
(oscillations)

→ la fonction n'est pas analytique, ex e^{-1/z^2}

pour $z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ toutes ses dérivées sont nulles

⇒ impossible de faire un développement en série !

II - La fonction $\Gamma(z)$

1) Définition.

$$\Gamma(z) = \int_0^{\infty} t^{z-1} e^{-t} dt \quad t \in \mathbb{R}$$

définie pour $\text{Re } z > 0$, $\frac{1}{2}$ plan complexe. Sinon l'intégrale diverge.

2) Propriétés de base

• $\Gamma(1) = \int_0^{\infty} e^{-t} dt = 1$.

• $\Gamma(z+1) = \int_0^{\infty} e^{-t} \cdot \overset{\uparrow}{t^z} dt$ Intégration par parties

$$= \left[-e^{-t} t^z \right]_0^{\infty} - \int_0^{\infty} z t^{z-1} e^{-t} dt$$

nul aux bornes

$$= z \Gamma(z)$$

d'où la propriété fondamentale

$$\Gamma(z+1) = z \Gamma(z)$$

d'où il est facile de voir que

$$\Gamma(2) = 1$$

$$\Gamma(3) = 2$$

$$\Gamma(4) = 3 \times 2$$

$$\Gamma(5) = 4 \times 3 \times 2$$

⋮

$$\Gamma(n+1) = n \times (n-1) \times \dots \times 2 = n!$$

$$\Gamma(n) = (n-1)!$$

n entier > 0

on parle parfois de la fonction

$$z! = \int_0^{\infty} t^z e^{-t} dt$$

définie dans le $\frac{1}{2}$ plan $\text{Re } z > -1$

Cette formule permet de faire un **prolongement analytique** de $\Gamma(z)$ dans le $\frac{1}{2}$ plan complexe tout entier (sauf les entiers ≤ 0)

En effet :

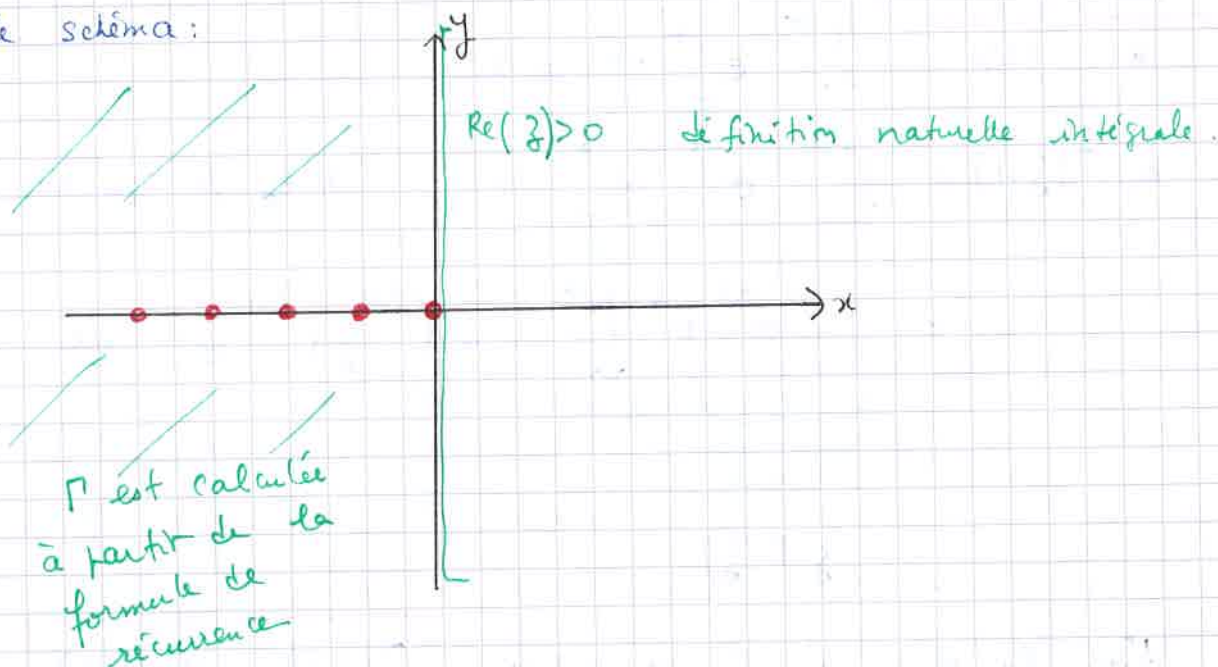
$$\Gamma(z) = \frac{\Gamma(z+1)}{z} = \frac{\Gamma(z+2)}{z(z+1)} = \frac{\Gamma(z+3)}{z(z+1)(z+2)}$$

Ainsi :

$$\Gamma(-1,5) = \frac{\Gamma(0,5)}{-1,5}$$

Mais : $\Gamma(-1) = \frac{\Gamma(0)}{-1}$ qui diverge car $\Gamma(0) = \frac{\Gamma(-1)}{0}$

d'où le schéma :



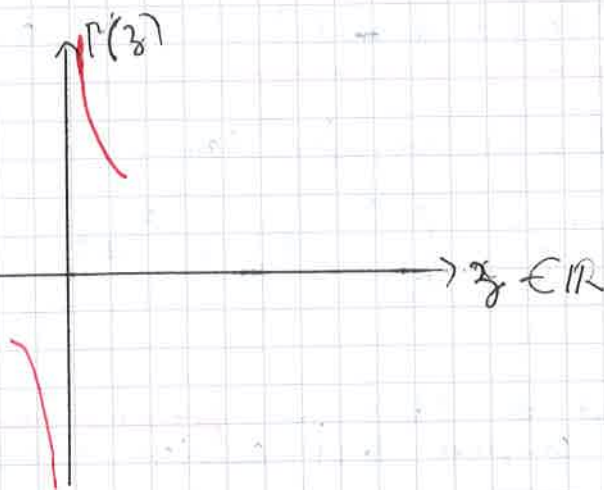
3) Valeurs particulières - Graphe

* Comportement à l'infini

$$\text{Re}(z) > 0 \Rightarrow \Gamma(z) = \frac{\Gamma(z+1)}{z} \approx \frac{1}{z}$$

$z \rightarrow 0$

Idem pour $\text{Re}(z) < 0$ puisque Γ est continue en 1



* Comportement en $z = -1$:

$$\Gamma(z) = \frac{\Gamma(z+2)}{z(z+1)} \rightarrow \frac{\Gamma(1)}{-z(z+1)} \approx \frac{-1}{z+1}$$

on peut montrer ainsi le comportement alterné au voisinage des pôles entiers pairs / impairs.

au voisinage de $z = -n$:

$$\Gamma(z) = \frac{\Gamma(z+n+1)}{\underbrace{z(z+1)\dots(z+n)}_{n+1 \text{ termes}}} \approx \frac{\Gamma(1)}{(z+n)[z(z+1)\dots(z+n-1)]}$$

$$= \frac{1}{(z+n)(-n)(-n+1)\dots(-1)}$$

$$= \frac{(-1)^n}{n!(z+n)}$$

* Demi-entiers:

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \int_0^\infty t^{-1/2} e^{-t} dt = \int_0^\infty t^{-1/2} e^{-t} dt$$

$$u^2 = t \Rightarrow u = t^{1/2}$$

$$2u du = dt$$

$$\Rightarrow \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \int_0^\infty \cancel{u^{-1}} e^{-u^2} \cancel{2} du$$

$$= 2 \int_0^\infty e^{-u^2} du = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-u^2} du = \sqrt{\pi}$$

$$\text{d'où } \Gamma\left(\frac{3}{2}\right) = \frac{1}{2} \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2} \sqrt{\pi}$$

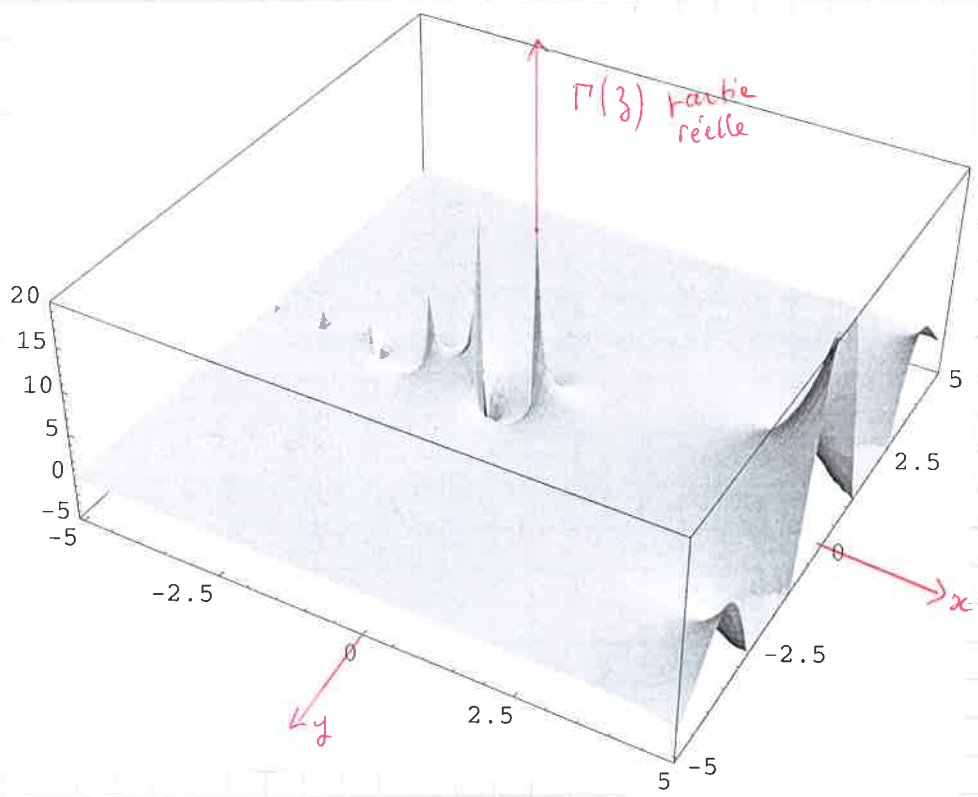
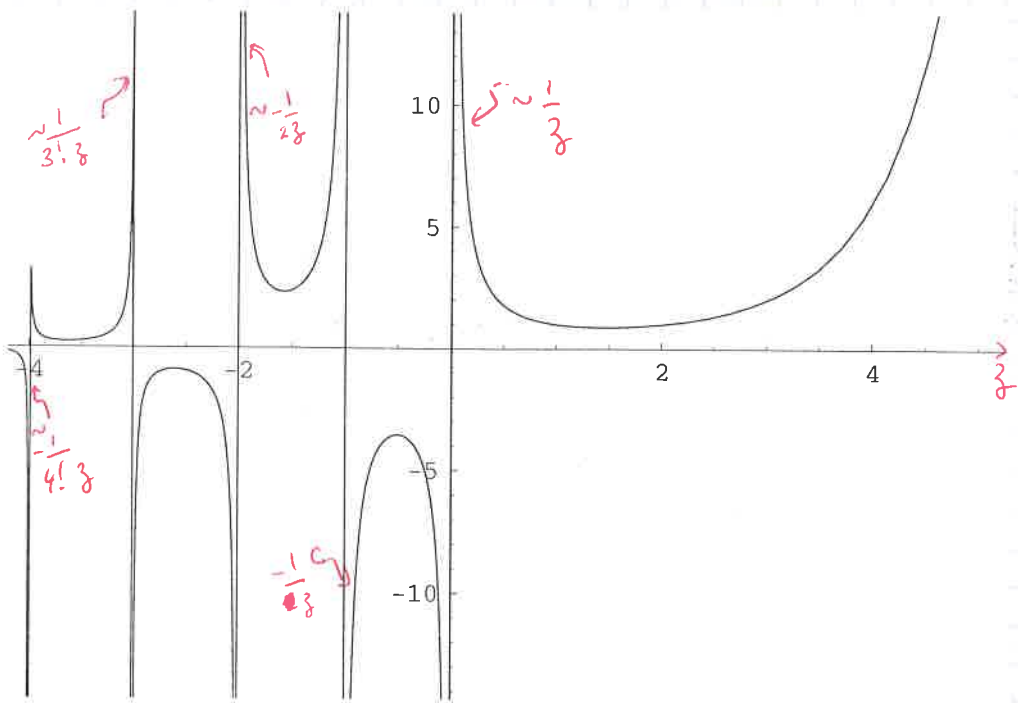
$$\Gamma\left(\frac{5}{2}\right) = \frac{3}{2} \Gamma\left(\frac{3}{2}\right) = \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \sqrt{\pi}$$

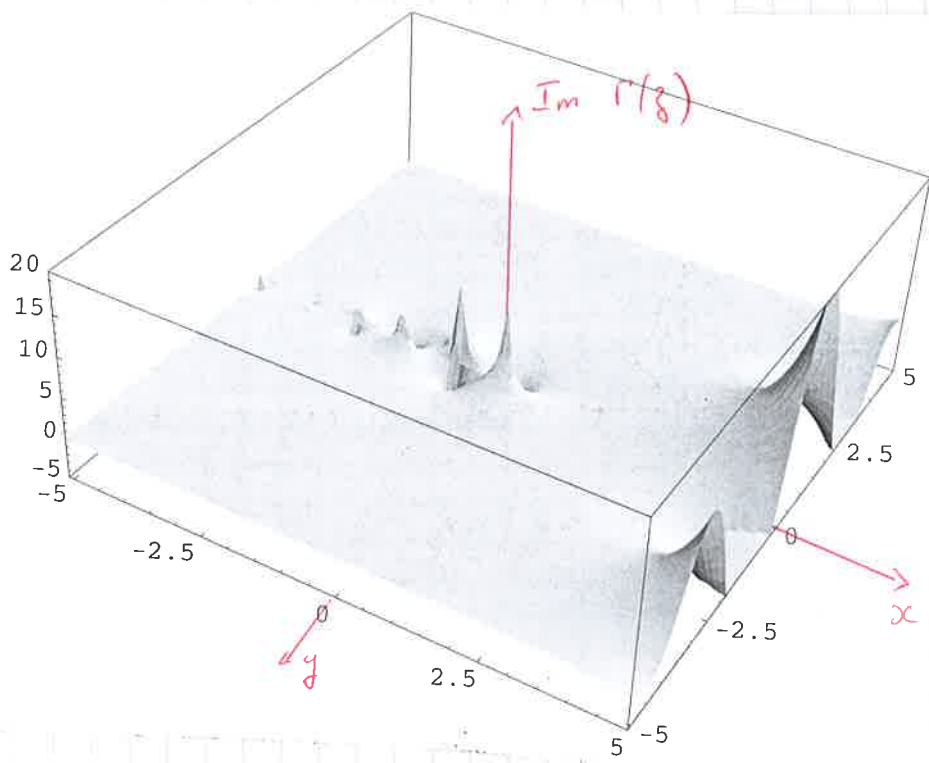
$$\Gamma\left(\frac{7}{2}\right) = \frac{5}{2} \cdot \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} \sqrt{\pi}$$

$$\Gamma\left(\frac{9}{2}\right) = \frac{7}{2} \cdot \frac{5}{2} \cdot \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} \sqrt{\pi}$$

$$\Rightarrow \Gamma\left(\frac{2n+1}{2}\right) = \frac{(2n-1)!!}{2^n} \sqrt{\pi} \quad \text{pour } n > 1$$

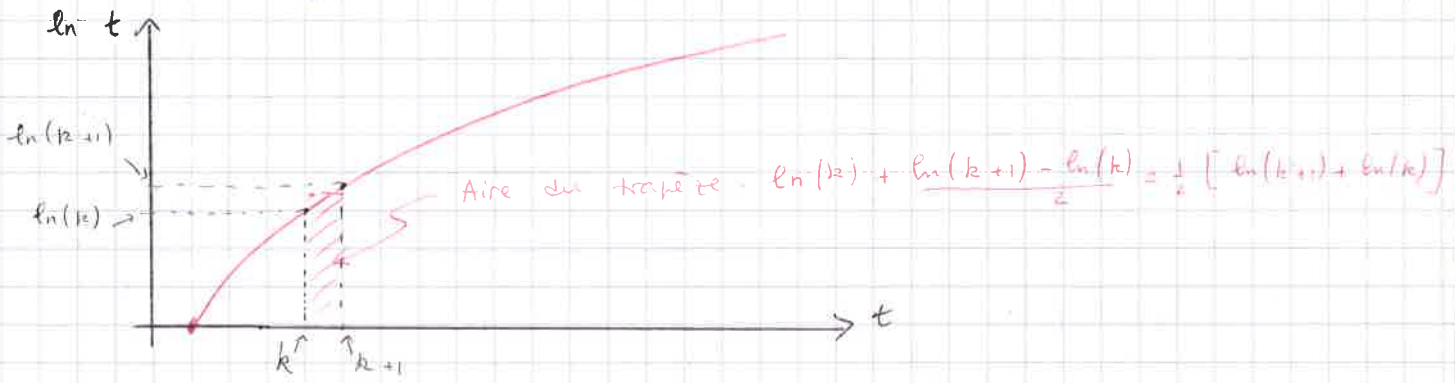
* Graphe de Γ





4 - Développement asymptotique

on peut avoir facilement un développement asymptotique de $\Gamma(x)$ en écrivait l'intégrale de $\ln(t)$ par la méthode des trapèzes :



on peut de $\int_1^n \ln(t) dt = [t \ln t - t]_1^n = n \ln(n) - n + 1$

avec la méthode des trapèzes, l'intégrale s'écrit

$$\sum_{k=1}^{n-1} \frac{1}{2} (\ln(k+1) + \ln(k)) + \mathcal{O}\left(\frac{1}{n}\right) \approx \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{n-1} \ln(k+1) + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{n-1} \ln(k) + \mathcal{E}$$

$$= \frac{1}{2} \ln(n!) + \frac{1}{2} \ln((n-1)!) + \mathcal{E} = \frac{1}{2} \ln(n(n-1)!) + \frac{1}{2} \ln((n-1)!) + \mathcal{E}$$

$$= \frac{1}{2} \ln n + \ln((n-1)!) + \mathcal{E}$$

d'où l'approximation : $n \ln(n) - n + 1 \approx \frac{1}{2} \ln(n) + \ln((n-1)!) + \mathcal{E}$

qui donne $(n-1)! \approx \frac{n^n}{\sqrt{n}} e^{-n} \sqrt{e} e^{-\mathcal{E}}$

Soit $\Gamma(n) \underset{n \rightarrow \infty}{\sim} \frac{n^n}{\sqrt{n}} e^{-n} e^{\frac{1}{2}} e^{-\mathcal{E}}$

qu'on prolonge analytiquement sur \mathbb{R}

14
Cette expression simplifiée est cependant plus faible que la formule de Stirling (utilisée notamment en physique stat.) mais dont la démonstration est plus laborieuse :

$$\Gamma(x) \approx \frac{\sqrt{2\pi}}{\sqrt{x}} x^x e^{-x} \left(1 + \frac{1}{12x} + \frac{1}{288x^2} + \dots \right)$$

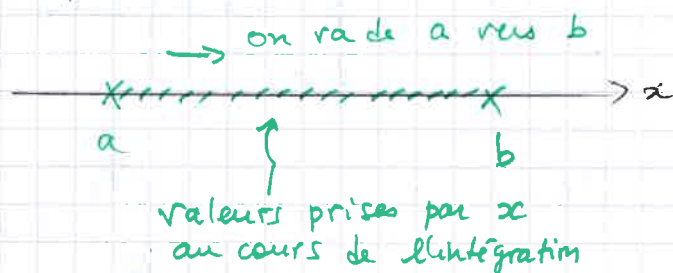
I - Intégrales curvilignes

1) Chemin dans \mathbb{C}

Une intégrale réelle est du type

$$\int_a^b f(x) dx$$

l'intervalle $[a, b]$
est celui de valeurs
prises par x



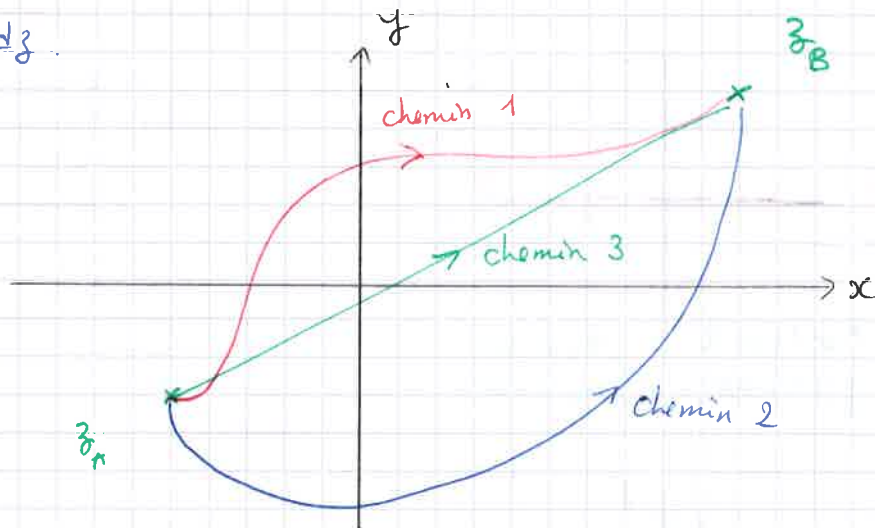
on le parcourt de a vers b
il y a 1 seule façon d'aller de a vers b .

- de gauche à droite si $b > a$
- de droite à gauche si $a > b$.

Une intégrale complexe sera, par extension, du type

$$I = \int_{z_A}^{z_B} f(z) dz$$

Pb à 2 dim:
on a plusieurs
façons d'aller de
 z_A à z_B



⇒ nécessité de
définir un

Chemin d'intégration C

qui sera une courbe de dimension 1 représentant l'ensemble des
valeurs prises par z au cours de l'intégration. le chemin
doit être continu de z_A vers z_B .

* Représentation paramétrique

le chemin est une courbe dans le plan (x, y) .
cette courbe est caractérisée

→ par une équation de type $y = g(x)$

ex: $y = x$ définit la 1^{ère} diagonale

→ par une représentation paramétrique $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$

on préférera la forme paramétrique.

ex: $\begin{cases} x = a \cos t \\ y = a \sin t \end{cases}$ représente le cercle de rayon a quand t va de 0 à 2π .

le paramètre doit être choisi de manière à ce que

$$z(t) = x(t) + iy(t) = z_A \text{ pour } t = t_1$$

$$z(t) = z_B \text{ pour } t = t_2$$

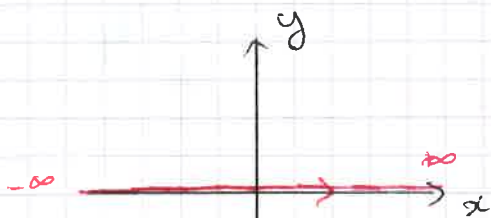
Dans ce cas :

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{t_1}^{t_2} f(z(t)) d[z(t)]$$

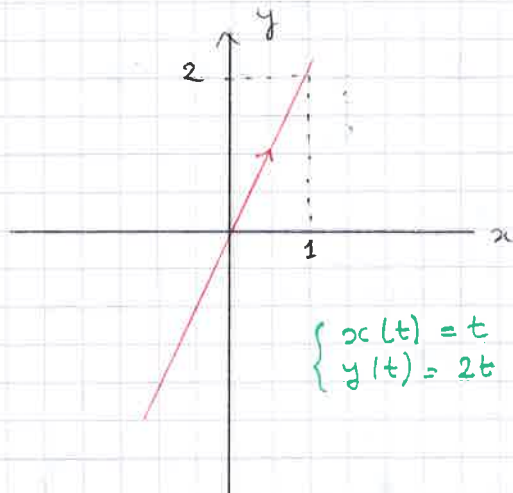
$$\int_c f(z) dz = \int_{t_1}^{t_2} f(z(t)) z'(t) dt$$

\Rightarrow impose la condition que $x(t)$ et $y(t)$ sont dérivables

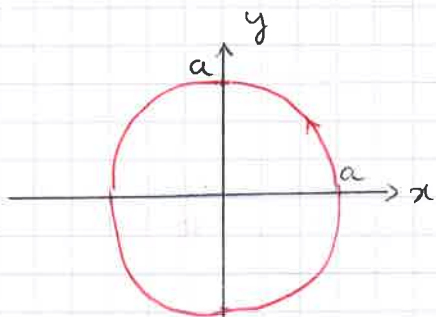
Exemples de paramétrages:



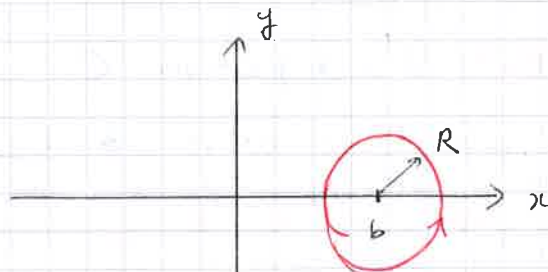
$$\begin{cases} x(t) = t \\ y(t) = 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} t_1 = -\infty \\ t_2 = +\infty \end{matrix}$$



$$\begin{cases} x(t) = t \\ y(t) = 2t \end{cases} \quad \begin{matrix} t_1 = -\infty \\ t_2 = +\infty \end{matrix}$$



$$\begin{cases} x(t) = a \cos t \\ y(t) = a \sin t \end{cases} \quad \begin{matrix} t_1 = 0 \\ t_2 = 2\pi \end{matrix}$$

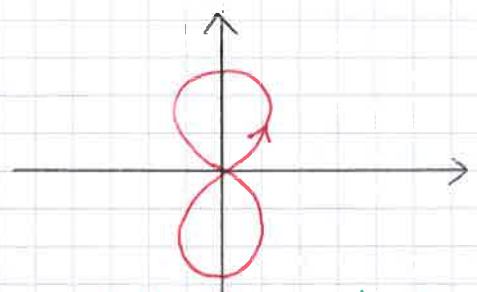


$$\begin{cases} x(t) = b + R \cos t \\ y(t) = R \sin t \end{cases} \quad \begin{matrix} t_1 = 0 \\ t_2 = 2\pi \end{matrix}$$

NB: si t va de t_1 à t_2 ça définit un sens de parcours du chemin.

$$\int_c f(z) dz = - \int_{-c} f(z) dz$$

... on peut aussi avoir des chemins qui se recoupent :



$$\begin{cases} x = a \sin 2t & t_1 = 0 \\ y = b \cos t & t_2 = 2\pi \end{cases}$$

une courbe qui ne se recoupe pas est appelée **arc de Jordan**

Dans ce cas $z(t)$ est une bijection :

$$t_1 \neq t_2 \Leftrightarrow z(t_1) \neq z(t_2)$$

La longueur d'un arc élémentaire dL défini par

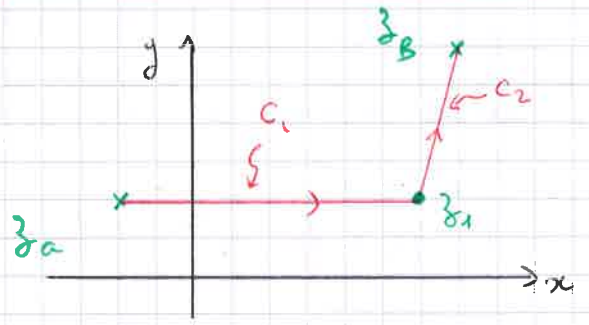
$$t_2 = t_1 + dt \Rightarrow \begin{cases} x(t_2) = x(t_1) + x'(t_1) dt \\ y(t_2) = y(t_1) + y'(t_1) dt \end{cases}$$

$$\text{et } dL = \int |dz| = \sqrt{x'^2 + y'^2} |dt|$$

La longueur d'un chemin est définie par

$$L = \int_c |dz| = \int_c \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} |dt|$$

* Arcs définis par morceaux :



La linéarité de l'intégrale permet d'écrire

$$\int_{c_1 \cup c_2} f(z) dz = \int_{c_1} f(z) dz + \int_{c_2} f(z) dz$$

2) Intégrales sur un chemin.

L'intégrale

$$I = \int_{z_A}^{z_B} f(z) dz$$

peut se mettre sous la forme de 2 intégrales réelles.

En posant

$$f = u + iv \quad \text{et} \quad dz = dx + i dy$$

on a :
$$I = \int_C f(z) dz = \int_C (u dx - v dy) + i \int_C u dy + v dx$$

* Petite remarque

Soit
$$A = \int_C u dx - v dy = \text{Re } I$$

$$B = \int_C u dy + v dx = \text{Im } I$$

Soit le vecteur :

$$\vec{V}_1 = \begin{pmatrix} u \\ -v \end{pmatrix}$$

$$\vec{V}_2 = \begin{pmatrix} v \\ u \end{pmatrix}$$

$$dz = \begin{vmatrix} dx \\ dy \end{vmatrix}$$

$$\Rightarrow A = \int_C \vec{V}_1 \cdot d\vec{l} \quad \text{et} \quad B = \int_C \vec{V}_2 \cdot d\vec{l}$$

\Rightarrow les 2 intégrales réelles sont en fait des circulations de vecteurs

or les propriétés suivantes existent :

$$\int_A^B \vec{V}_1 \cdot d\vec{l} \quad \text{indép. du chemin suivi}$$

$\Leftrightarrow \vec{V}_1 = \text{grad } F \quad \vec{V}_1 \text{ dérive d'un potentiel}$

$\Leftrightarrow \text{rot } \vec{V}_1 = \vec{0}$

cf. cours électrostatique
 \vec{V}_1 champ électrique.

$$\text{rot } \vec{V}_1 = \begin{vmatrix} \frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} \\ \frac{\partial v_z}{\partial y} - \frac{\partial v_y}{\partial z} \\ \frac{\partial v_x}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial x} \end{vmatrix}$$

\vec{V}_1 est à 2 dim $\Rightarrow v_z = 0$

$\vec{V}_1 : \begin{pmatrix} u(x,y) \\ v(x,y) \end{pmatrix} \Rightarrow V_1 \text{ indep de } z$

d'où
$$\text{rot } \vec{V}_1 = -\frac{\partial v}{\partial x} \vec{e}_y + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{e}_x$$

de même
$$\text{rot } \vec{V}_2 = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{e}_y - \frac{\partial v}{\partial y} \vec{e}_x$$

or pour une fonction holomorphe $f(z) = u + iv$

les conditions de Cauchy imposent
$$\text{rot } \vec{V}_1 = \text{rot } \vec{V}_2 = \vec{0}$$

par conséquent les intégrales

$$\int_C u dx - v dy \quad \text{et} \quad \int_C u dy + v dx$$

... et donc l'intégrale

Théorème de Cauchy

$\int_C f(z) dz$ est indépendante du chemin suivi, pour f holomorphe sur C

elle ne dépend que des points de départ et d'arrivée.

Une conséquence immédiate est:

$$\oint_C f(z) dz = 0$$

pour f holomorphe dans le domaine délimité par le contour.

dém:

$$\oint_C f(z) dz = \oint_C \vec{v}_1 \cdot d\vec{l} + i \oint_C \vec{v}_2 \cdot d\vec{l}$$

$$= \iint_{S(C)} \text{rot } \vec{v}_1 \cdot d\vec{s} + i \iint_{S(C)} \text{rot } \vec{v}_2 \cdot d\vec{s}$$

$$= 0 \quad \text{quand} \quad \text{rot } \vec{v}_2 = \vec{0} \quad \text{en tout point de } S(C)$$

(\Rightarrow) les conditions de Cauchy sont vérifiées en tout point de $S(C)$.

• Exemple:

Soit $f(z) = z^2$ à intégrer sur le cercle de rayon 1.

z^2 est une fonction holomorphe dans \mathbb{C} .

paramétrage:

$$x(t) = \cos t$$

$$t_1 = 0$$

$$y(t) = \sin t$$

$$t_2 = 2\pi$$

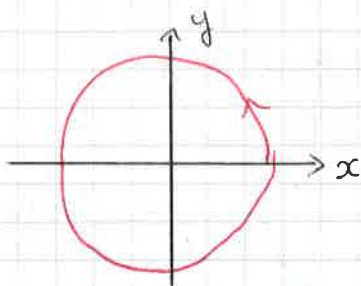
$$z^2(t) = x^2 - y^2 + 2i xy$$

$$= \cos^2 t - \sin^2 t + 2i \sin t \cos t$$

$$= \cos 2t + i \sin 2t$$

$$= e^{2it} \quad ; \quad z'(t) = i e^{2it}$$

$$\oint f(z) dz = \int_{t=0}^{2\pi} i e^{4it} dt = 0$$



• Autre exemple

$f(z) = \frac{1}{z}$ même chemin, même paramétrage $z(t) = e^{it}$

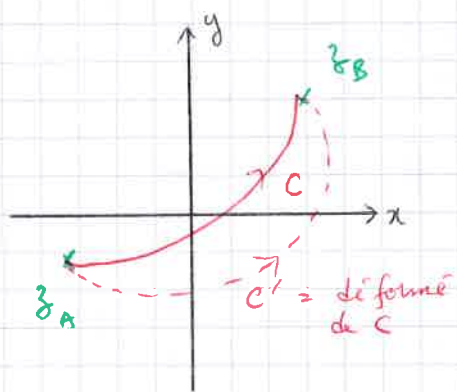
$\frac{1}{z(t)} = \frac{1}{x+iy} = \frac{x-iy}{x^2+y^2} = \cos t - i \sin t = e^{-it}$

$z'(t) = ie^{it} \Rightarrow \oint f(z) dz = \int_0^{2\pi} ie^{it} \cdot e^{-it} dt = 2i\pi \neq 0$

car f a une singularité en 0.

Autre

* conséquence du théorème de Cauchy

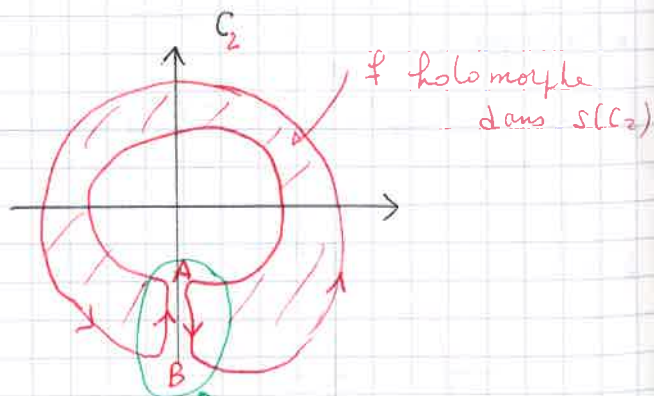
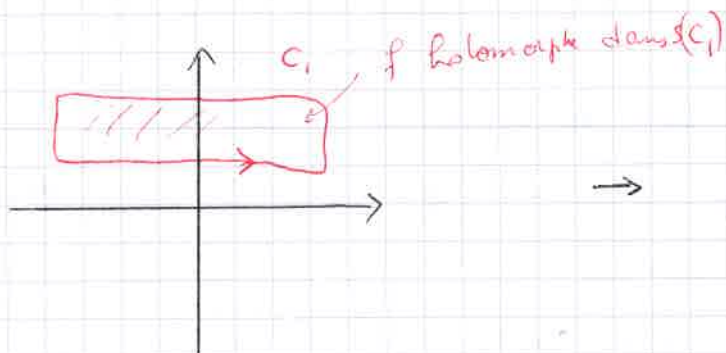


pour une fonction holomorphe f on peut déformer à loisir le contour C

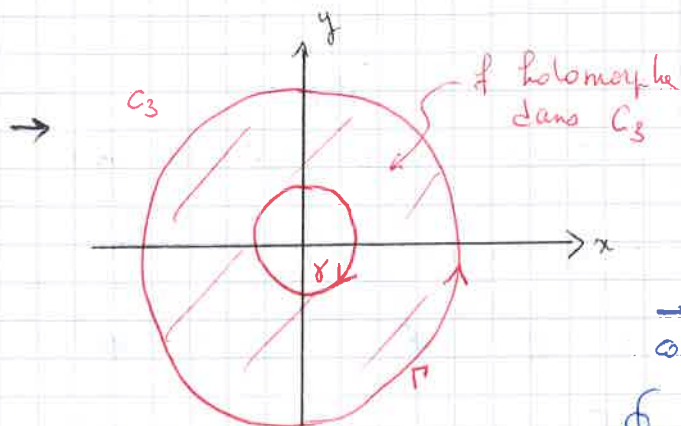
tant qu'on ne croise pas de singularité.

\rightarrow l'intégrale a même valeur sur C et C' .

on peut même déformer un contour fermé:



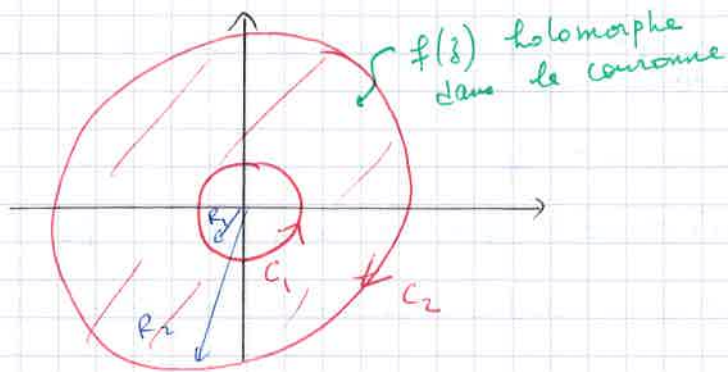
↑ quand les lèvres se joignent, l'intégrale du bord gauche s'annule avec celle du bord droit



\rightarrow on peut obtenir des contours multiplement annexes.

$\oint_{C_3} = \oint_{\Gamma} + \oint_{\gamma} = 0$ si f holomorphe dans la couronne entre γ et Γ .

application à la fonction $f(z) = \frac{1}{z}$.



on en déduit :

$$\begin{aligned} \oint_{C_1} \frac{dz}{z} &= - \oint_{C_2} \frac{dz}{z} \\ &= \oint_{-C_2} \frac{dz}{z} \end{aligned}$$

- C_2 est le cercle de rayon R_2 parcouru dans le même sens que C_1

$\Rightarrow \oint_{C(0,R)} \frac{dz}{z}$ est indépendant du rayon du cercle

Généralisation :

Soit une fonction $f(z)$ ayant une singularité isolée en z_0 et holomorphe partout ailleurs ; soit γ un cercle entourant z_0

alors $\oint_{\gamma} f(z) dz$ est indépendante du rayon de γ .

II - Théorème des résidus

1) Résidus

Soit f une fonction holomorphe ayant une singularité isolée en z_0 . Soit γ un contour fermé

- entourant z_0
- n'entourant que la singularité z_0
- parcouru une fois dans le sens trigo



on appelle **résidu de f au point z_0** d'intégrale

$$\text{Res}[f, z_0] = \frac{1}{2i\pi} \oint_{\gamma} f(z) dz$$

* Calcul du résidu dans le cas d'un pôle simple

Soit f une fonction ayant un pôle simple en z_0

⇒ au voisinage de z_0 , $f(z) \approx \frac{cté}{z-z_0}$

on introduit la fonction

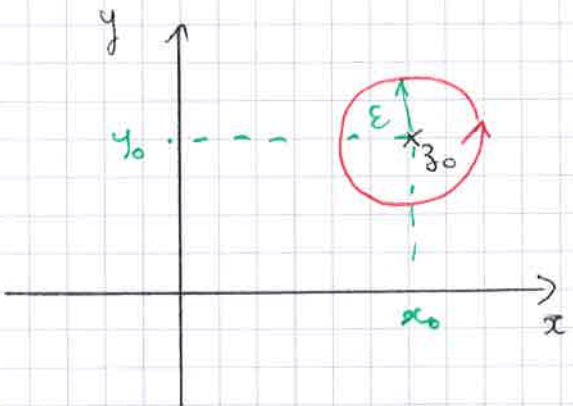
$$\varphi(z) = (z-z_0) f(z) \text{ qui est régulière}$$

au point z_0 :

$$\varphi(z_0) = \lim_{z \rightarrow z_0} (z-z_0) f(z)$$

c'est la fameuse "cté"

on va calculer le résidu en prenant pour γ un cercle de rayon ϵ avec $\epsilon \ll |z_0|$ centré sur z_0 .



paramétrage de γ :

$$\begin{aligned} x(t) &= x_0 + \epsilon \cos t & t_1 &= 0 \\ y(t) &= y_0 + \epsilon \sin t & t_2 &= 2\pi \\ \Rightarrow z &= z_0 + \epsilon e^{it} \end{aligned}$$

$$\text{Res}[f, z_0] = \frac{1}{2i\pi} \oint_{\gamma} f(z) dz = \frac{1}{2i\pi} \oint_{\gamma} \frac{\varphi(z)}{z-z_0} dz$$

$$= \frac{1}{2i\pi} \int_{t=0}^{2\pi} \frac{\varphi(z_0 + \varepsilon e^{it})}{\underbrace{z - z_0}_{\varepsilon e^{it}}} \cdot \underbrace{z'(t)}_{i\varepsilon e^{it}} dt \quad \text{or } \varphi(z_0 + \varepsilon e^{it}) \approx \varphi(z_0)$$

$$\approx \frac{1}{2i\pi} \varphi(z_0) \int_0^{2\pi} \frac{1}{\varepsilon e^{it}} \cdot i\varepsilon e^{it} dt = \varphi(z_0)$$

d'où l'expression du résidu dans le cas d'un pôle simple :

$$\text{Res}[f, z_0] = \lim_{z \rightarrow z_0} [f(z)(z - z_0)]$$

* Pour un pôle d'ordre m

même démarche. On pose $\varphi(z) = (z - z_0)^m f(z)$, régulière on développe $\varphi(z)$ en série de Taylor :

$$\varphi(z) = \varphi(z_0) + (z - z_0) \varphi'(z_0) + \dots + \frac{(z - z_0)^p}{p!} \varphi^{(p)}(z_0) + \dots$$

$$\varphi(z) = \sum_{p=0}^{\infty} \frac{(z - z_0)^p}{p!} \varphi^{(p)}(z_0)$$

Puis on intègre sur le contour γ du § précédent.

$$\text{Res}[f, z_0] = \frac{1}{2i\pi} \oint_{\gamma} f(z) dz = \frac{1}{2i\pi} \oint_{\gamma} \frac{\varphi(z)}{(z - z_0)^m} dz$$

$$= \frac{1}{2i\pi} \int_{t=0}^{2\pi} \frac{\varphi(z)}{\varepsilon^m e^{ipt}} \cdot i\varepsilon e^{it} dt$$

$$= \frac{1}{2\pi} \varepsilon^{1-m} \int_0^{2\pi} e^{-i(1-m)t} \sum_{p=0}^{\infty} \frac{\varphi^{(p)}(z_0)}{p!} \underbrace{(z - z_0)^p}_{\varepsilon e^{it}} dt$$

$$= \frac{1}{2\pi} \varepsilon^{1-m} \sum_{p=0}^{\infty} \frac{\varphi^{(p)}(z_0)}{p!} \int_0^{2\pi} e^{-i(1+p-m)t} dt$$

nul si $1+p-m \neq 0 \Rightarrow p=m-1$
sinon

$$= \frac{1}{2\pi} \varphi^{(m-1)}(z_0) \frac{1}{(m-1)!} \cdot 2\pi = \frac{\varphi^{(m-1)}(z_0)}{(m-1)!}$$

$$\text{Res}[f, z_0] = \lim_{z \rightarrow z_0} \left[\frac{f(z)(z - z_0)^m}{(m-1)!} \right]^{(m-1)}$$

* Exemples

• $f(z) = \frac{1}{z}$ pôle d'ordre 1 en 0

$\varphi(z) = z f(z) = 1 \Rightarrow \varphi(z_0) = 1 \Rightarrow \text{Res} = 1$

• $f(z) = \frac{1}{z^2 + a^2}$ pôles d'ordre 1 en $\pm ia$

$+ia : \varphi(z) = \frac{(z-ia)}{z^2+a^2} = \frac{1}{z+ia} \Rightarrow \varphi(z_0) = \frac{1}{2ia} \Rightarrow \text{Res} = \frac{1}{2ia}$

$-ia :$ $\text{Res} = \frac{-1}{2ia}$

• $f(z) = \cotg z$ pôle d'ordre 1 en $z = n\pi$

$\varphi(z) = (z - n\pi) \cotg z = \frac{(z - n\pi) \cos z}{\sin z}$

quand $z \rightarrow n\pi : \varphi(n\pi) = \frac{(z - n\pi) (-1)^n}{\sin(z - n\pi + n\pi)}$

$\varphi(n\pi) = \lim_{z \rightarrow n\pi} \frac{(z - n\pi) (-1)^n}{\sin(z - n\pi) \cos n\pi + \cos(z - n\pi) \sin n\pi}$
 $= 1$

$\Rightarrow \text{Res} = 1$

• fraction, polynome au dénominateur

$f(z) = \frac{A(z)}{B(z)}$ fonction régulière / pôles simples en z_k / racines

$B(z) = (z - z_1) \dots (z - z_n)$

$\varphi(z_k) = A(z_k) \lim_{z \rightarrow z_k} \frac{(z - z_k) \rightarrow 0}{B(z) \rightarrow 0} \Rightarrow$ règle de l'Hôpital

$= A(z_k) \lim_{z \rightarrow z_k} \frac{1}{B'(z)} = \frac{A(z_k)}{B'(z_k)}$

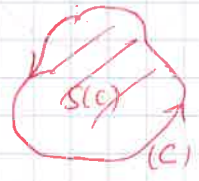
$\Rightarrow \text{Res} = \frac{A(z_k)}{B'(z_k)}$

ex: $\cotg z = \frac{\cos z}{\sin z} \Rightarrow \frac{A(z)}{B'(z)} = \frac{\cos z}{-\cos z} = -1$

2) Théorème des résidus

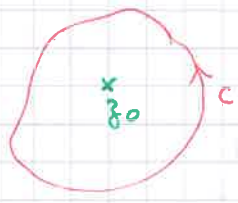
Il concerne l'intégrale d'une fonction sur un contour fermé entourant plusieurs singularités.

→ Cas de 0 singularités: f holomorphe sur $S(C)$



$$\oint_C f(z) dz = 0$$

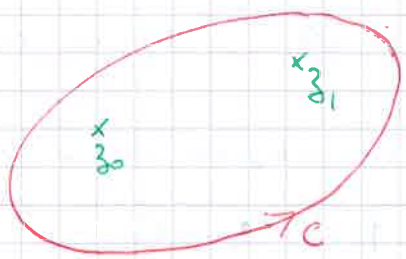
→ Cas de 1 singularité: C entoure la singularité dans le sens +



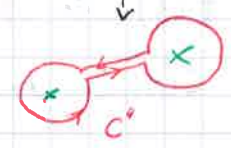
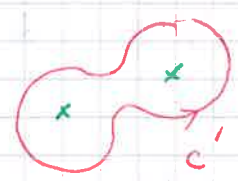
$$\oint_C f(z) dz = 2i\pi \text{Res}[f, z_0]$$

car f est indép. du rayon de C .

→ Cas de 2 singularités: entourées dans le sens +



Par déformation continue de C , l'intégrale a même valeur sur les contours suivants:



Les contributions du petit bout se compensent

$$\text{d'où } \oint_C f(z) dz = \oint_{C_1} f(z) dz + \oint_{C_2} f(z) dz$$

$$\rightarrow \oint_C f(z) dz = 2i\pi [\text{Res}[f, z_0] + \text{Res}[f, z_1]]$$

→ N singularités: entourées dans le sens +

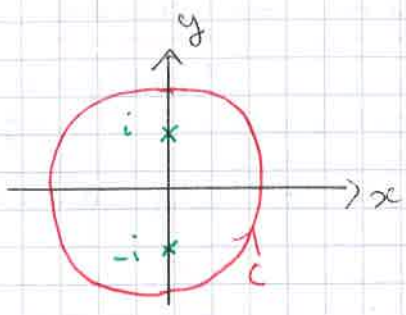
$$\oint_C f(z) dz = 2i\pi \sum_{p=1}^N \text{Res}[f, z_p]$$

Autrement dit: l'intégrale de f sur C ne dépend que de valeurs en N points z_p .

Application : Calcul d'intégrale

$$f(z) = \frac{e^z}{z^2 + 1}$$

à intégrer sur $C(0, R > 1)$



2 pôles: $\pm i$

$$f(z) = \frac{e^z}{(z+i)(z-i)}$$

$$\text{Res}[f, i] = \frac{e^i}{2i}$$

$$\text{Res}[f, -i] = \frac{e^{-i}}{-2i}$$

$$\sum \text{Res} = \frac{e^i - e^{-i}}{2i} = \text{sh } 1$$

$$\Rightarrow \oint_C f(z) dz = 2\pi \text{sh } 1$$

3) Application au calcul d'intégrales réelles :

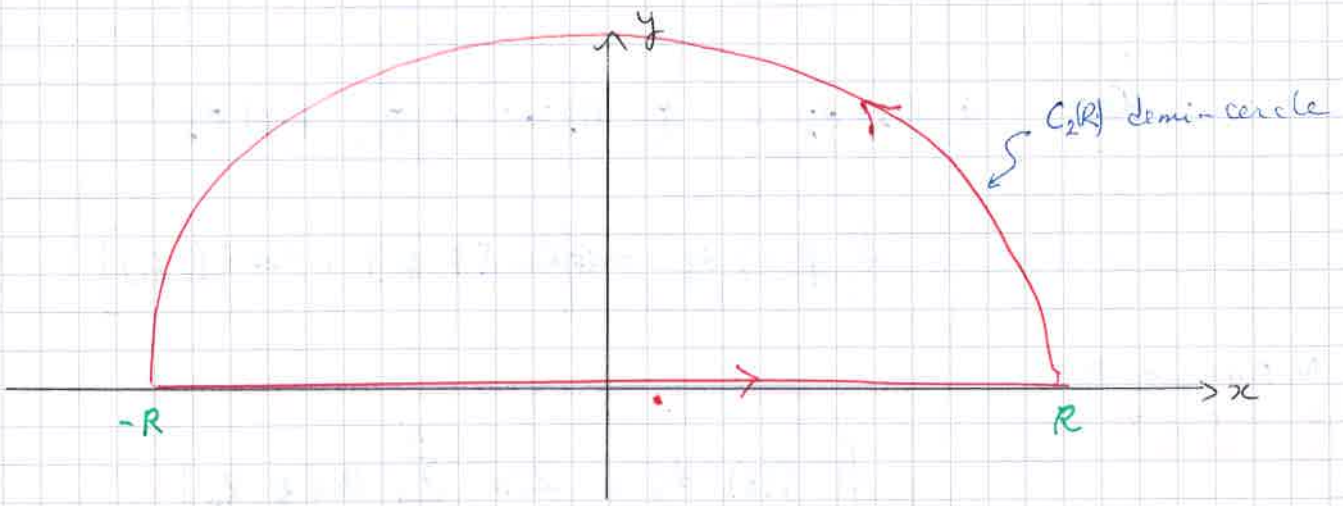
Soit l'intégrale $I = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx$

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$; I réelle convergente.

Idee: évaluer cette intégrale à partir d'une intégrale de contour dans \mathbb{C} .

→ Soit $f(z)$ la **prolongée analytique** de $f(x)$ dans \mathbb{C} .

→ Soit $C(R)$ le contour suivant:



on a donc :

$$\oint_{C_2(R)} f(z) dz = \int_{-R}^R f(x) dx + \int_{C_2(R)} f(z) dz$$

faisons tendre :

$$R \rightarrow \infty \quad \oint_{C_2(\infty)} f(z) dz = I + \int_{C_2(\infty)} f(z) dz = 2\pi i \sum_P \text{Res}[f, z_P]$$

Donc si on sait évaluer la contribution du $\frac{1}{2}$ cercle C_2 on peut calculer l'intégrale réelle.

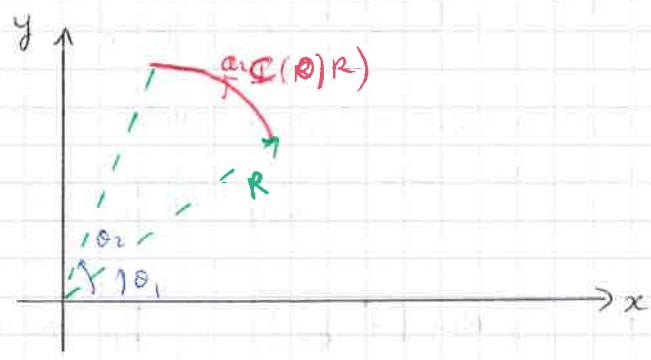
Il existe des cas particuliers pour lesquels cette contribution est nulle.

a) Premier lemme d'intégration

Soit $f(z)$ une fonction holomorphe ayant éventuellement des singularités isolées (= fonction méromorphe)

on cherche à évaluer $I(R) = \int_{\text{arc}(0,R)} f(z) dz$

avec $\text{arc}(0,R)$ un arc de cercle de centre O , de rayon R et défini pour $\theta \in$ un intervalle donné $[\theta_1, \theta_2]$ (par ex. $0, \pi$).



Si $|zf(z)| \rightarrow 0$ as $R \rightarrow \infty$ for $\theta \in [\theta_1, \theta_2]$ then $I(R) \rightarrow 0$ as $R \rightarrow \infty$

autrement dit: la contribution de l'arc $\rightarrow 0$ pour les fonctions qui décroissent plus vite que $\frac{1}{z}$

dém: on paramètre l'arc:

$z = R e^{it}$, $t_1 = \theta_1$, $t_2 = \theta_2$, $dz = i R e^{it} dt$

$I(R) = \int_{\theta_1}^{\theta_2} f(z) \cdot \underbrace{i R e^{it}}_z dt = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \underbrace{zf(z)}_{\rightarrow 0 \text{ dans l'intervalle}} \cdot i dt \rightarrow 0$ as $R \rightarrow \infty$

ou, plus propre:

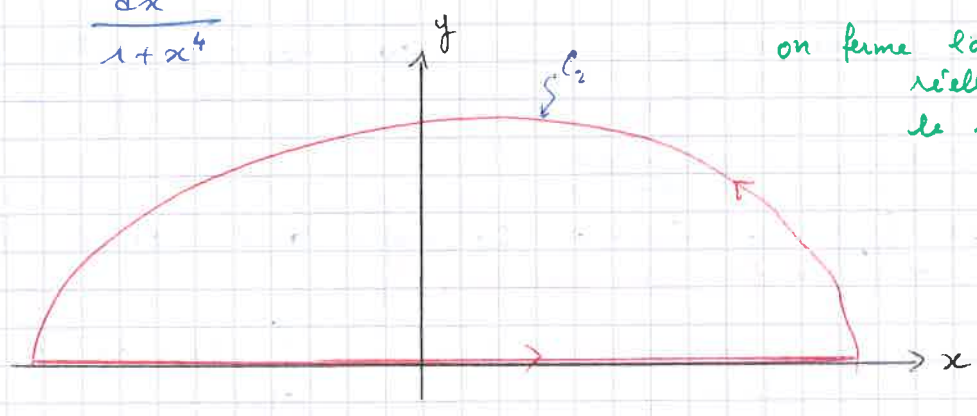
$zf(z) \leq Z(R)$ sur l'intervalle $[\theta_1, \theta_2]$ à R fixé.

$zf(z) \rightarrow 0$ as $z \rightarrow \infty$ for $\forall \theta \in [\theta_1, \theta_2] \Rightarrow Z(R) \rightarrow 0$ as $R \rightarrow \infty$

et $I(R) \leq Z(R) \int_{\theta_1}^{\theta_2} i dt = i(\theta_2 - \theta_1) Z(R) \rightarrow 0$ as $R \rightarrow \infty$

* application :

$$I = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^4}$$



on ferme la droite réelle par le $\frac{1}{2}$ cercle $\text{Im}(z) > 0$.

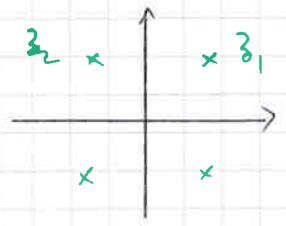
C_2 : demi-cercle de rayon R pour $\theta \in [0, \pi]$

Sur C_2 : $|zf(z)| = \left| \frac{z}{1+z^4} \right| = \frac{R}{|1+z^4|} \approx \frac{1}{R^3} \rightarrow 0$ as $R \rightarrow \infty$

\Rightarrow on est ok pour appliquer le lemme et dire que $\int_{C_2} f(z) dz = 0$

d'où : $I = 2i\pi \sum \text{Res}[f, z_p]$ z_p pôles dans le $\frac{1}{2}$ disque.

$f(z) = \frac{1}{1+z^4}$ a 4 pôles simples : $\frac{e^{i\pi/4}}{z_1}$, $\frac{e^{3i\pi/4}}{z_2}$, $\frac{e^{5i\pi/4}}{z_3}$ et $\frac{e^{7i\pi/4}}{z_4}$



\rightarrow 2 pôles dans la région qui nous intéresse

$f(z)$ de la forme $\frac{A(z)}{B(z)} \rightarrow \text{Res} = \frac{A(z_k)}{B'(z_k)} = \frac{1}{4z_k^3}$

$\text{Res}[f, z_1] = \frac{1}{4 e^{3i\pi/4}} = \frac{1}{4} e^{-3i\pi/4}$

$\text{Res}[f, z_2] = \frac{1}{4 e^{9i\pi/4}} = \frac{1}{4} e^{-i\pi/4}$

$\sum \text{Res} = \frac{1}{4} e^{-i\pi/4} (1 + e^{-2i\pi/4}) = \frac{-i}{4} e^{-i\pi/4} (1-i)$

$I = 2i\pi \sum \text{Res} = \frac{\pi}{2} e^{i\pi/4} (1-i) = \frac{\pi}{2} (e^{i\pi/4} + e^{-i\pi/4}) = \frac{\pi}{\sqrt{2}} \rightarrow \text{réel : OK!}$
 $z + \bar{z} = 2\text{Re } z = \sqrt{2}$

b) Second lemme : Lemme de Jordan

ça concerne des intégrals de type transformées de Fourier :

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{i\lambda x} f(x) dx$$

on considère la fonction $f(z) e^{i\lambda z} = g(z)$.

on cherche à évaluer :

$$I(R) = \int_{\text{arc}(0,R)} g(z) dz$$

le lemme s'énonce ainsi :

$$\& \quad |f(z)| \xrightarrow[R \rightarrow \infty]{\theta \in [0, \theta_2]} 0 \quad \text{alors} \quad I(R) \xrightarrow[R \rightarrow \infty]{} 0$$

La contrainte est donc moins forte que dans le cas précédent, les oscillations de $e^{i\lambda z}$ permettent de le relâcher.

dém :

on paramètre l'arc :

$$z = R e^{it}$$

$$\begin{cases} t_1 = \theta_1 \\ t_2 = \theta_2 \end{cases}$$

$$dz = iR e^{it} dt$$

$$e^{i\lambda z} = e^{-i\lambda R e^{it}} = e^{i\lambda R (\cos t + i \sin t)} = e^{-\lambda R \sin t} \cdot e^{i\lambda R \cos t}$$

$$\Rightarrow I(R) = \int_{\theta_1}^{\theta_2} f(z) \cdot e^{-\lambda R \sin t} \cdot e^{i\lambda R \cos t} \cdot iR e^{it} dt$$

$$= i \int_{\theta_1}^{\theta_2} f(z) \cdot R e^{-\lambda R \sin t} \cdot \underbrace{e^{i\lambda(t + \lambda R \cos t)}}_{\text{de module 1}} dt$$

on peut majorer $|I(R)|$ car $| \int | \leq \int | |$ (inégalité triangulaire)

$$\Rightarrow |I(R)| \leq \int_{\theta_1}^{\theta_2} \underbrace{|f(z)|}_{\rightarrow 0 \text{ au loin}} \cdot \underbrace{R e^{-\lambda R \sin t}}_{\rightarrow 0 \text{ au loin}} dt$$

Si $\lambda \sin t > 0 \Rightarrow$ $\begin{cases} \text{intervalle} \\ [0, \pi] : \lambda > 0 \\ [-\pi, 0] : \lambda < 0 \end{cases}$

$\rightarrow 0 \text{ au loin}$

par la même gymnastique que l'autre lemme $|I(R)| \xrightarrow[R \rightarrow \infty]{} 0$

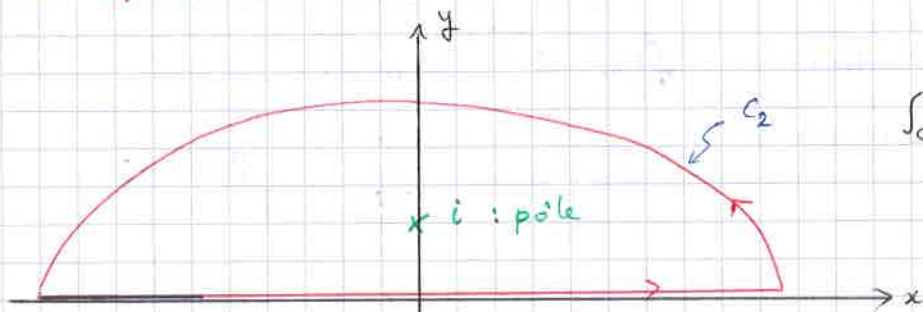
et par suite $I(R) \xrightarrow[R \rightarrow \infty]{} 0$

* Application

$$I = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{ix}}{1+x^2} dx$$

$$f(z) = \frac{1}{1+z^2} \rightarrow 0 \text{ au loin.}$$

avec $\lambda > 0 \Rightarrow$ le contour C_2 est au dessus



$\int_{C_2} = 0$. lemme de Jordan.

$$\text{donc } I = 2i\pi \sum \text{Res}[f, z_p] =$$

$$f(z) \text{ de la forme } \frac{A(z)}{B(z)} \Rightarrow \text{Res}[f, z_k] = \frac{A(z_k)}{B'(z_k)}$$

$$\text{Res}[f, i] = \frac{e^{-\lambda}}{2i} \Rightarrow \boxed{I = \pi e^{-\lambda}}$$